السيرة الذاتية
لعضو هيئة التدريس

البيانات الشخصية

الاسم	أبراهيم خلف محمد		
المرتبة العلمية الحالية	أستاذ مساعد		
مكان العمل	كلية هندسة الالكترونيات	**القسم الأكاديمي**	هندسة النظم والسيطرة
التخصص العام	هندسة كهرباء	**التخصص الدقيق**	هندسة السيطرة
البريد الالكتروني	Ibrahim.mohammed@uoninevah.edu.iq		

المؤهلات العلمية

الشهادة	اسم الجامعة	بلد التخرج	التخصص	تاريخ التخرج
بكالوريوس	جامعة الموصل	العراق	هندسة كهربائية/ هندسة الالكترونيك والاتصالات	1992
ماجستير	الجامعة التكنلوجية	العراق	هندسة الالكترونيك	1999
دكتوراه	جامعة نيوكاسل	انكلترا	هندسة السيطرة	2012

المرتبة الأكاديمية:

المرتبة الاكاديمية	تاريخ الحصول على الرتبة	الجهة المانحة للرتبة
أستاذ مساعد	2020	جامعة نينوى

الخبرات العملية:

الوظيفة	جهة العمل	الفترة الزمنية	
		من	الى
مهندس	شركة الكندي العامة	1992	2004
رئيس قسم	كلية هندسة الالكترونيات	2018	2022
تدريسي	كلية هندسة الالكترونيات	2018	لحد الان

الانتاج العلمي (المنشور/المقبول للنشر):

عنوان البحث	مكان النشر	بلد النشر	العدد	المجلد	تاريخ النشر
Power Control Approach for PV Panel System Based on PSO and INC Optimization Algorithms	Journal Européen des Systèmes Automatisés	فرنسا	6	55	2022
Design of Optimized PID Controller Based on ABC Algorithm for Buck Converters with Uncertainties	Journal of Engineering Science and Technology (JESTEC)	ماليزيا	5	16	2021
Design and Simulation of Three Degrees-of-Freedom Tracking Systems for Capsule Endoscope	Journal of Dynamic, Measurement, and Control /ASME	امريكا	11	138	2016
Design and implementation of positioning and control systems for capsule endoscopes	IET Science, Measurement & Technology	انكلترا	7	14	2020
Optimal control approach for robot system using LQG technique	Journal Européen des Systèmes Automatisés	فرنسا	5	55	2022
Design of optimised linear quadratic regulator for capsule endoscopes based on artificial bee colony tuning algorithm	International Journal for Engineering Modelling	كرواتيا	1-2	31	2018
Design and Simulation of Voltage Control System for Simscape Boost Converter Model With Disturbances	International Journal of Control, Automation, and Systems	كوريا الجنوبية	5	22	2024
Design and Simulation of an Analog Robust Control for a Realistic Buck Converter Model	Journal of Robotics and Control	إندونيسيا	5	5	2024

NINEVAH UNIVERSITY

المؤتمرات والندوات العلمية وورش العمل التي شاركت بها:

عنوان البحث	اسم المؤتمر/الندوة/ورشة العمل	مكان انعقاد المؤتمر/الندوة/ورشة العمل	التاريخ
Novel MIMO 4-DOF position control for Capsule Endoscope	IEEE International Symposium of Circuits and Systems (ISCAS)	البرازيل	2011
Design and implementation of a magnetic levitation control system for robotically actuated capsule endoscopes	IEEE International Symposium on Robotic and Sensors Environments	المانيا	2012
Helicopter Stabilization Using Integer and Fractional Order PID Controller Based on Genetic Algorithm	International Multi-Disciplinary Conference Theme: “Sustainable Development and Smart Planning	تركيا	2021

الكتب المنشورة

عنوان الكتاب	دار النشر	سنة النشر	عدد الصفحات
A Hybrid Control Approach Based on the Combination of PID Control with LQR Optimal Control	IntechOpen	2020	25

المقررات (المواد) الدراسية التي قمت بتدريسها:

اسم المقرر (المادة)	العام الجامعي	مكان التدريس
التحليلات الهندسية	2008-2004	كلية هندسة الالكترونيات
النبائط الالكترونية	2007	الكلية التقنية الهندسية/ الموصل
المتحسسات والقياسات	2014-2013	كلية هندسة الالكترونيات
الرياضيات	2006 و2023	كلية هندسة الالكترونيات
السيطرة المثلى	2025-2018	كلية هندسة الالكترونيات
السيطرة التكيفية	2025-2018	كلية هندسة الالكترونيات
السيطرة الرقمية	2020	كلية هندسة الالكترونيات
الالكترونيك	2024	كلية هندسة الالكترونيات
نمذجة الانظمة	2022-2018	كلية هندسة الالكترونيات

الاشراف على رسائل الماجستير او الدكتوراه:

عنوان الرسالة	المرحلة	التاريخ
دراسة مقارنة لنماذج امثلية للمغير الخافض هجيني وتقليدي	الماجستير	2021
تصميم وتحسين خوارزمية سيطرة لتقنية تتبع اعلى قدرة خاص بمحول قدرة في نظام كهروضوئي	الماجستير	2023
دراسة مقارنة لنظام محول الطاقة المصمم بكفاءة باستخدام تقنيات السيليكون والسيليكون كارباید	الماجستير	2025

ملاحظة: تم تحديث هذا السيرة الذاتية لغاية تاريخ 16 / 2/ 2025

2014 1435
NINEVAH UNIVERSITY
جامعة نينوى