

السيرة الذاتية

محمد عبد الرزاق ذنون السيد Mohammed Abdulrazzaq Thanoon Alsayed

معلومات شخصية

البريد الالكتروني <mark>الرسمي: mohammed.als</mark>ayed@uoninevah.edu.iq

			~ / 7
مدرس مساعد		ş	اللقب العلمي:
24/12/2017			تاريخ الحصول عليه
ة هندسـة الالكترونيات-قسـم هندسـة النظم والسـيطرة	کلیا	:	الكلية والقسم:
جامعة نينوى		:	الجامعة الحالية
هادات	الشـ		11 11111111
			الدكتوراه
			تاريخ الحصول عليها
			الجامعة 14
		N	الدولة المانحة
لحاسبات/ الذكاء الصناعي	دسة ا	هن	الماجستير
	7.	۱٤	تاريخ الحصول عليها
ـرق البحر المتوسـط	معة ش	جا	الجامعة
	رص	قبر	الدولة المانحة
لحاسوب	دسة ا	هن	البكالوريوس
	7.	٠٦	تاريخ الحصول عليها
قنية الهندسية	ئلية التن	الک	الجامعة
	براق	الع	الدولة المانحة

الاهتمامات البحثية

artificial intelligence, deep learning , machine learning , computer networks

8			
البيانات العلمية			
···			
المواد التي يدرسها للدر <mark>اس</mark> ات الأولية:			
Digital Techniques I, Digital Techniques II, Computer science, digital			
designs			
46315113			
عدد المواد التي يدرسها <mark>في الدراس</mark> ات العليا:			
عدد اسواد اللاي پدرسې کې اندراسات العلي.			
عدد طلبة الماجستير الذين أشرف عليهم:			
عدد طلبة الدكتوراه الذين أشرف عليهم:			
عدد عببه الددوراه الدين السرف عليهمر.			

H University

البحوث والمؤلفات		
	عدد البحوث المنشورة في المجلات المحلية والمؤتمرات:	
7	عدد البحوث المنشورة في المجلات الاقليمية والعالمية:	

الكتب المؤلفة في التخصص

prediction of International Stock Market Movement Using Technical Analysis Methods and TSK

البحوث المؤلفة في التخصص:

- 1- Forecasting USD/IQD Future Values According to Minimum RMSE Rate.
- 2- Feature selection based on wrapper and information gain
- 3- Stabilization of three links inverted pendulum with cart based on genetic LQR approach
- 4- A Review of Deep Learning Techniques for Lung Cancer Screening and Diagnosis Based on CT Images
- •- LQR CONTROLLER DESIGN FOR STABILIZATION OF NON-LINEAR DIP SYSTEM BASED ON ABC ALGORITHM
- T- Performance analysis and evaluation of distance vector and link state routing protocols over a large area networks
- 7- Design of Linear Quadratic Regulator Based on Genetic Model Reference Adaptive Control

2014 1435

Ninevah University